



Building a better future
Global Leader

Falownik

h RUN **N** 700 E



 **HYUNDAI**
HEAVY INDUSTRIES

seria N700 E

Model			LF						HF													
			055	075	110	150	185	220	055	075	110	150	185	220	300	370	450	550	750	900	1100	1320
Maksymalna moc silnika (kW)(*1)			5,5	7,5	11	15	18,5	22	5,5	7,5	11	15	18,5	22	30	37	45	55	75	90	110	132
Znamionowy prąd wyjściowy (A)			24	32	45	64	76	90	12	16	23	32	38	45	58	75	90	110	149	176	217	260
Znamionowe napięcie zasilania			3 ~ 200 ... 240V ±10% 50/60 Hz ±5%						3 ~ 380 ... 480V ±10% 50/60 Hz ±5%													
Znamionowe napięcie wyjściowe(*2)			3 ~200 ... 240V (proporcjonalne do napięcia zasilania)						3 ~380 ... 460V (proporcjonalne do napięcia zasilania)													
Filtr przeciwzakłóceńowy			opcjonalnie																			
Częstotliwość wyjściowa			0.01 ... 400Hz																			
Dokładność regulacji częstotliwości wyjściowej			nastawa analogowa: ± 0,1% maksymalnej częstotliwości, nastawa cyfrowa: ± 0,01% maksymalnej częstotliwości																			
Rozdzielczość częstotliwości			nastawa analogowa: maks. częstotliwość / 1000 nastawa cyfrowa: 0,01Hz																			
Charakterystyka sterowania U/f			sterowanie U/f charakterystyka stałomomentowa, redukowana lub sterowanie wektorowe																			
Dopuszczalne przeciążenie prądowe			150% przez 60s																			
Czas przyspieszania/zwalniania			0,01 - 3000 s (liniowe lub po wybranej krzywej)																			
Moment rozruchowy			150% przy 1Hz																			
Hamowanie prądnicowe z wykorzystaniem rezystora	hamowanie prądnicowe		obwód BRD jest wbudowany (opornik hamujący jako opcja)																			
	minimalna rezystancja opornika hamującego		17		8,7		6		70		50		30		20		—					
Hamowanie dynamiczne DC			po wydaniu komendy STOP hamowanie prądem stałym od zadeklarowanej częstotliwości (ustawiane parametry: siła hamowania, czas hamowania, częstotliwość do rozpoczęcia hamowania)																			
Wejścia	Zadawanie częstości	panel falownika	nastawa poprzez przyciski góra/dół																			
		sygnał zewnętrzny	wejście napięciowe DC: 0~+10V (impedancja wejściowa 10kΩ), wejście prądowe: 4~20mA (impedancja wejściowa 250Ω)																			
	Zadawanie sygnału ruchu FW/REV	panel falownika	poprzez przyciski Run / Stop (kierunek obrotów zależny od nastawy)																			
		sygnał zewnętrzny	poprzez sygnały listwy zaciskowej wejściowej FW lub RV (zestyk NZ lub NO)																			
	Zaciski wejściowe na listwie		FW (bieg w prawo), RV (bieg w lewo), CF1 ~CF4 (wielopoziomowa nastawa prędkości), JG (bieg próbny), 2CH (drugi zestaw czasów przyspieszania / zwalniania), FRS (wolny wybieg silnika), EXT (zewnętrzna blokada), USP (zabezpieczenie przed samoczynnym uruchomieniem), SFT (blokada nastaw), AT (wybór sygnału analogowego), RS (kasowanie blokady falownika), SET (nastawy dla drugiego silnika)																			
	Zaciski wejściowe na listwie sterujące		RUN (sygnalizacja ruchu), FA1 (sygnał osiągnięcia poziomu częstotliwości - typ 1 - stała częstotliwość), FA2 (sygnał osiągnięcia poziomu częstotliwości - typ 2 - przekroczenie częstotliwości), OL (sygnalizacja przeciążenia prądem), OD (sygnalizacja przekroczenia sygnału uchybu), AL (sygnał alarmu)																			
Wyjścia	wyjście analogowe		miernik analogowy (DC 0~10V cały zakres skali, maks. 1mA), monitorowane wielkości: częstotliwość wyjściowa, prąd wyjściowy, napięcie wyjściowe																			
	przełącznikowe wyjście alarmowe		zestyk przełączny (brak zasilania, poprawna praca jedno położenie styku, alarm drugie położenie styku)																			
Inne funkcje			funkcja AVR, definiowana krzywa przyspieszenia/zwalniania, górne/dolne ograniczenie częstotliwości zadanej, 16 prędkości wielopoziomowych, dostrajanie częstotliwości początkowej, zmiana częstotliwości kluczkowania tranzystorów (0,5 do 16kHz), pasmo częstotliwości zabronionej, regulator PID, skalowanie wyjściowego sygnału analogowego, bieg próbny, ustawianie zabezpieczenia termicznego, ponowny start po zaniku zasilania, historia błędów, dostosowanie sygnałów analogowych wejściowych do zakresu regulowanej częstotliwości na wyjściu, nastawy dla drugiego silnika, funkcja autostrojenia, wybór charakterystyki sterowania U/f, automatyczne podbicie momentu, funkcja przeskalowania częstotliwości, funkcja USP																			
Funkcje zabezpieczeń			zabezpieczenie nadprądowe, podnapięciowe, przeciążeniowe, błąd przegrzania falownika, błąd doziemienia, błąd zaniku zasilania, zabezpieczenie przed samoczynnym uruchomieniem, błąd nadnapięciowy, błąd komunikacji, błąd EEPROM-u																			
Warunki pracy	temperatura / wilgotność		-10 ... +50°C temperatura otoczenia(jeśli temperatura otoczenia falownika przekracza 40°C, to częstotliwość kluczkowania tranzystorów mocy powinna być ustawiona poniżej 2,0kHz) / do 90% wilgotność otoczenia (bez kondensacji pary)																			
	wibracje		5,9 m/s ² (0,6G), 10 do 55 Hz																			
	instalacja		wysokość 1000 m n.p.m. wewnątrz (bez żrących gazów, kurzu, pyłu)																			
Opcje			filtr przeciwzakłóceńowy, zewnętrzny panel sterowniczy, kabel do panela, rezystor hamujący, dławik sieciowy, dławik silnikowy, dławik DC																			
Waga kg			4,2	4,5		6,5	7,5	8	4,2	4,5		7		7,5	22		27	30	50		60	
Wymiary (mm)	szerokość		210			250			210			250			312		342		390		480	
	wysokość		275			390			275			390			530		548		698		740	
	głębokość		168			188			168			188			270		280		280		300	

*1) Moc silnika odpowiednia standardom 3-fazowych silników Hitachi o 4 parach biegunów. W przypadku, kiedy wykorzystujesz silniki innych producentów (50/60Hz) powinieneś dobierać falownik na prąd znamionowy silnika.

*2) Napięcie wyjściowe falownika zmniejsza się ze spadkiem napięcia zasilającego (za wyjątkiem działania funkcji AVR). Napięcie wyjściowe nigdy nie przekroczy wartości napięcia zasilającego.